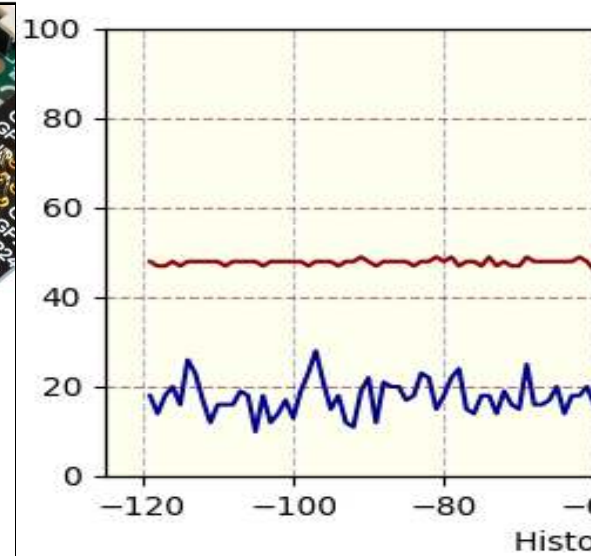
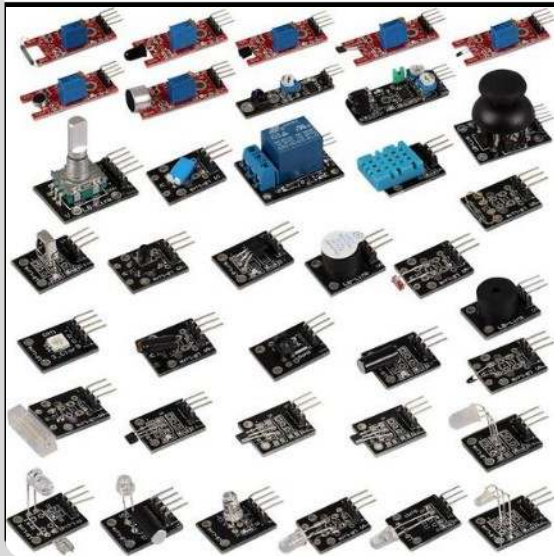


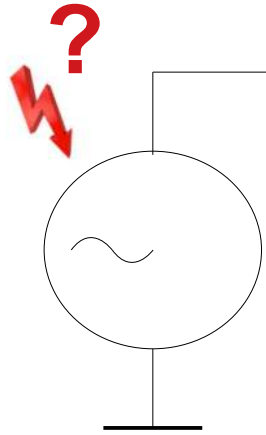
Digitale Messwerterfassung für den Physikunterricht mit dem Raspberry Pi

Pforzheim

Fakultät für Physik
Institut für Experimentelle Teilchenphysik

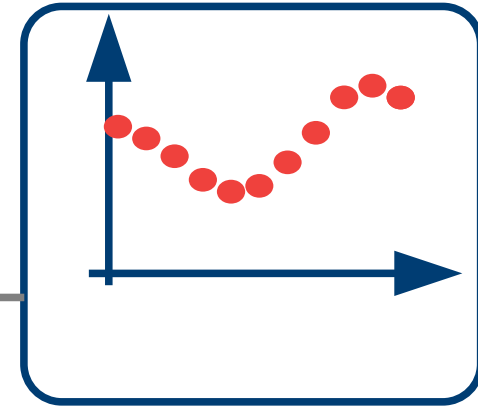
18. Februar 2020





Sensor

- physikalische
Größe am
Eingang



Visualisierung/
Auswertung

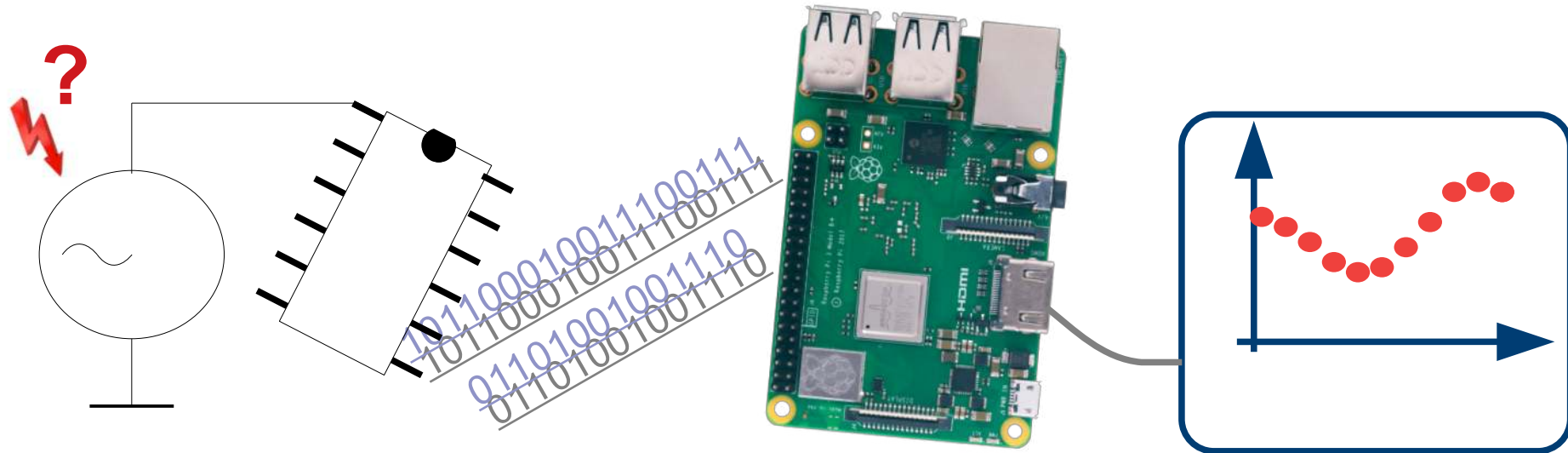
- physikalische
Interpretation

Häufig gibt es eine
zwischen dem Phänomen und

„Black Box“

dem Messergebnis !

Der Digitale Messprozess – vom Phänomen zur Erkenntnis



Sensor

- **physikalische Größe am Eingang**
- Sensorprinzip
- technische Umsetzung

DA-Wandlung

- Grundprinzip
- einfache Realisierungen

digitaler Datenstrom

- Binärkodierung
- Übertragungsprotokoll(e), Datenbus
- Fragen des Signaltransports auf der physikalischen Ebene

Prozessor

- Steuerung der Datenaufnahme
- digitale Filterung und Datenverarbeitung
- Visualisierung und Auswertung
- Formatierung und Speicherung

Visualisierung/Auswertung

- **physikalische Interpretation**

Der digitale Messprozess verknüpft das untersuchte physikalische Phänomen mit der Interpretation des Messergebnisses

Sensoren

Handel bietet eine Vielzahl
an Sensoren zum Preis
von 1 bis ca. 10 €,
häufig als Sensor-Set:

Temperatur, Magnetfeld,
Druck, Licht, Infrarot,
Schall, Ultraschall,
Vibration, Lage, Abstand, ...

sowie diverse
Analog-Digital-Wandler

**und Komponenten
zur Steuerung und Regelung:**

Digital-Analog-Wandler,
Relais, Motorsteuerung, ...





Standardisierter Messkoffer

zur Einführung von Schülern in
die grundlegenden Konzepte der
Digitaltechnik und des digitalen Messens

Standardisierte Software- Umgebung für typische Messaufgaben:

- einheitliche Schnittstelle für eine Vielzahl von Sensoren, erweiterbar
- graphische Anzeigen
(Voltmeter, Oszilloskop, xy-Anzeige, zeitlicher Verlauf von Messgrößen)
- Datenaufzeichnung (im CSV-Format)
- Kalibration von (nicht-linearen) Sensoren
- Anwendung von Formeln auf Messwerte

```
sensor = <DeviceClass>()
sensor.init()
sensor.acquireData(data)
...
sensor.closeDevice()
```



```
import numpy as np, time
from phypidaq.ADS1115Config import *

device = ADS1115Config()
device.init() # Initialisierung

dt = 1.      # Ausleseintervall in s
T0 = time.time() # Start-Zeit
dat = np.array([0.])

print(' beginne Auslese, <ctrl-C> = stop')

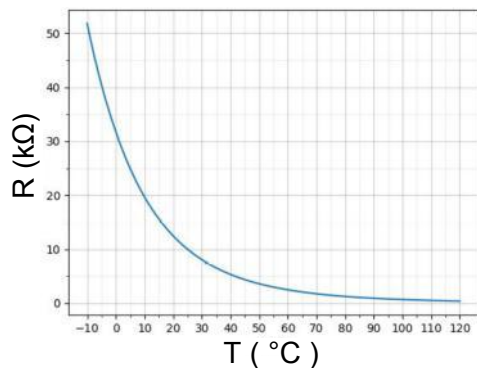
while True:
    device.acquireData(dat)
    dT = time.time() - T0
    print('%.2g, %.4g' %(dT, dat) )
    time.sleep(dt)
```

Code in python

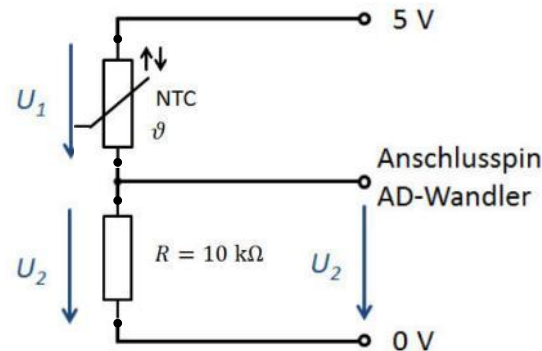
Beispiel: Thermometer

geführte Aufgabenstellung: **Bau eines Thermometers**
mit nichtlinearem Sensor (NTC-Widerstand)

nicht-lineare Sensorkennlinie $R(T)$



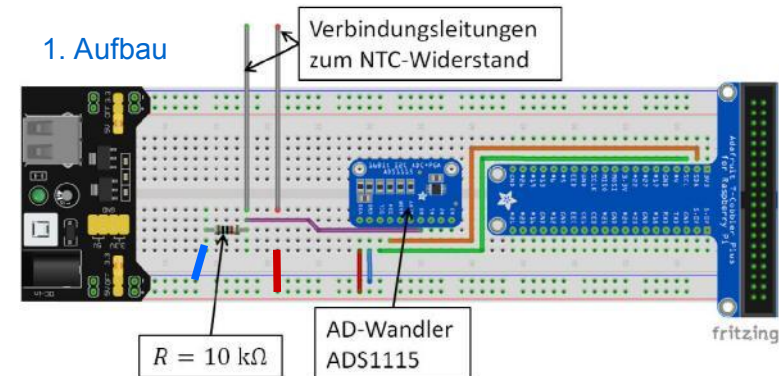
Schaltplan



- Sensor mit reproduzierbarem (nicht notwendig linearem) Zusammenhang zwischen Effekt und Messwert als Voraussetzung
- Durch Austausch des Sensors leicht in anderem physikalischen Kontext einsetzbar: Messung von Abstand, Kraft, Lichtstrom, elektr. Feldstärke, Magnetfeld, ...
- Beispiel erklärt allgemein den Weg vom Sensor-Wert zur physikalischen Größe und gibt so einen Einblick in die **Black Box**; liefert Erklärungsmodell verschiedene Arten von digitalen Messprozessen

Mit Schülern der 11. und 12. Klasse in Zweiergruppen
im Umfeld eines Schülerlabors in ca. 4h durchgeführt

1. Aufbau



2. Umrechnung ADC-Ausgabe in Spannung

Stufe	⇒	digitalisierte Spannung in V
0	⇒	0
32767	⇒	6,114
1	⇒	
518	⇒	
16383	⇒	

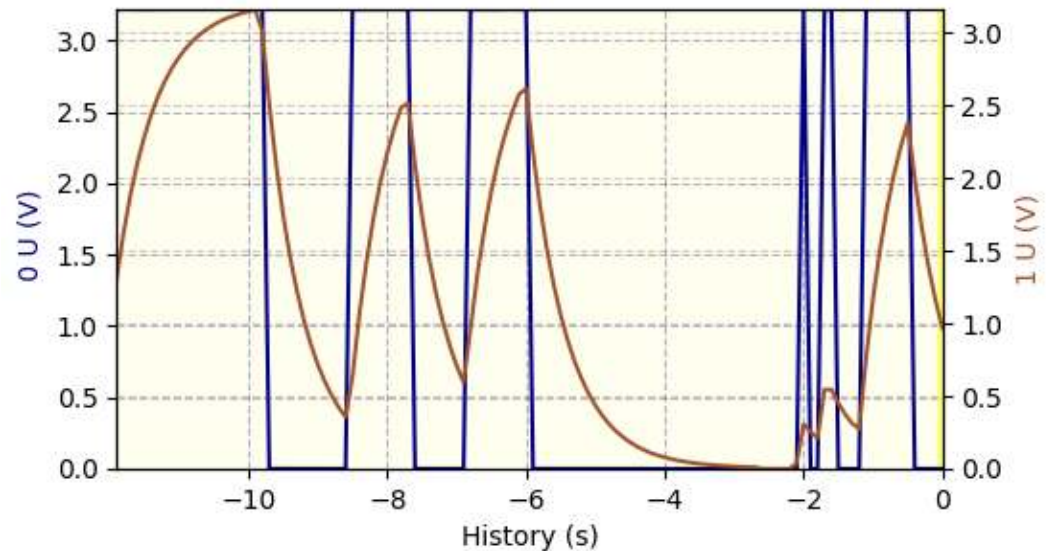
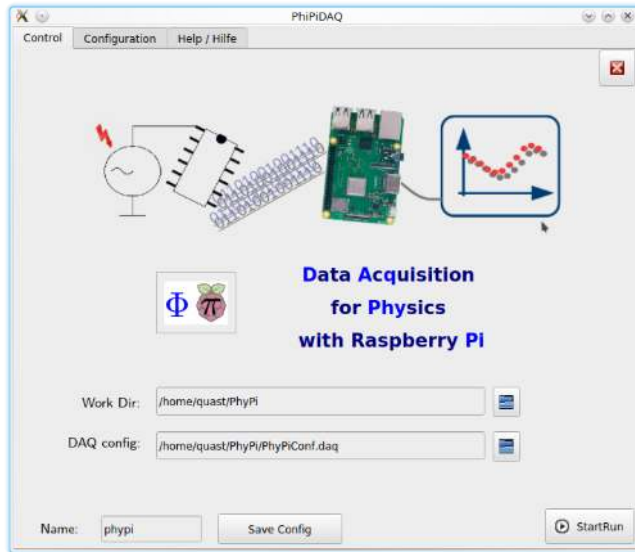
3. Kalibrationstabelle

	1.	2.	3.	4.
Temperatur T in °C				
Spannung U in V				

4. Integration von AD-Wandlung und Kalibration in Software

```
while True: # Dauerschleife.
    adwert = adwandler.read_adc(0,2/3) * aufloesung # Wert Ad-Wandler.
    temperatur = kalibFunkt(adwert) # Wir berechnen aus der digitalisierten
    Spannung des AD-Wandlers die Temperatur.
    temperatur = round(float(temperatur),1) # Wir runden den Temperaturwert
    # auf eine Nachkommastelle.
    print("Temperatur:") # Wir geben den Text "Temperatur" aus.
    print(temperatur) # Wir geben den Wert der Temperatur aus.
    print("°C") # Wir geben die Einheit °C aus.
```

PhyPiDAQ: grafische Oberfläche



Wachsende Anzahl an vorbereiteten Konfigurationen:

- Temperaturmessung mit analogen (NTC) und digitalen Sensoren
- digitale Sensoren zur Messung von Strom, Spannung, Beschleunigung, Druck, ...
- Frequenzmessungen auf GPIO-Pins
- Analog-Digitalwandler ADS1115 (4Kanal, 16 bit) und MCP3208 (8Kanal, 12 bit)
- USB-Oszilloskop als Datenlogger und zur Registrierung von kurzen Einzelsignalen
- Kraftmessung mit Wägezelle und Dehnungsmessstreifen
- Abstandssensor (Lichtlaufzeit 0 – 4000 mm)

Schülerprojekte: Charakterisierung von GPIO-Pins, Hell-Dunkel-Schaltung, Lade- u. Entladekurven eines Kondensators, Kalibration eines Temperatursensors

Software unter openSource-Lizenz verfügbar:
s. <https://github.com/GuenterQuast/PhyPiDAQ>

Aufnahme analoger Signale

Präzise Messung von unipolaren Signalen

schnell Signale $> 10\text{ns}$

Analog-Digital-Wandler



Betriebsspannung $2,0\text{ V} - 5,5\text{ V}$

4 Kanäle oder 2 Kanäle differentiell

16 Bit Auflösung, programmierbarer
Vorverstärker $\times 1 - \times 16$ ($1\text{ mV} - 5\text{ V}$)

interne Spannungsreferenz

I²C – Bus

bis 860 Hz Ausleserate

USB-Oszilloskop



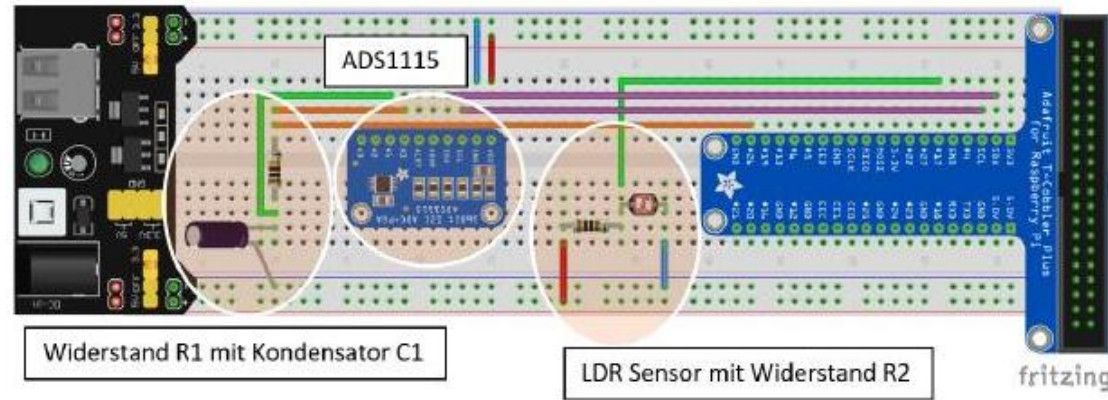
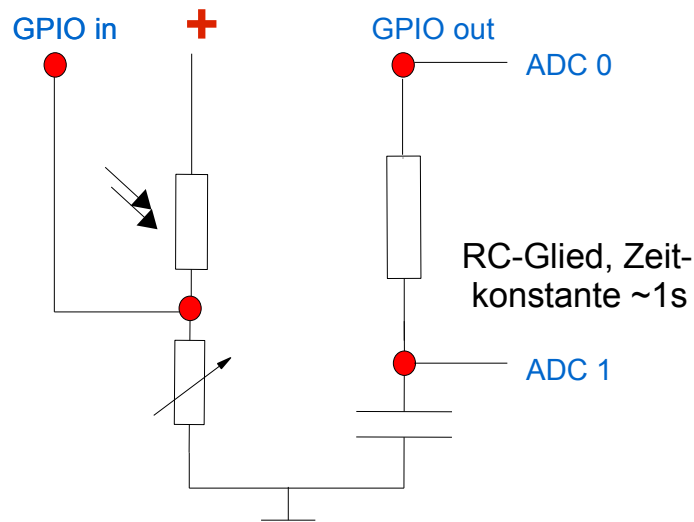
z.b. PicoScope 2204A (ab $95,-\text{€}$)
- 2 Kanäle, 10 MHz Bandbreite,
 100 MS/s , $50\text{ mV} - 20\text{ V}$,
8 Bit Auflösung

PicoScope 2204B (ab $299,-\text{€}$)
- 2 Kanäle, 50 MHz Bandbreite,
 500 MS/s , $20\text{ mV} - 20\text{ V}$
8 Bit Auflösung

Lade- und Entladekurven am Kondensator

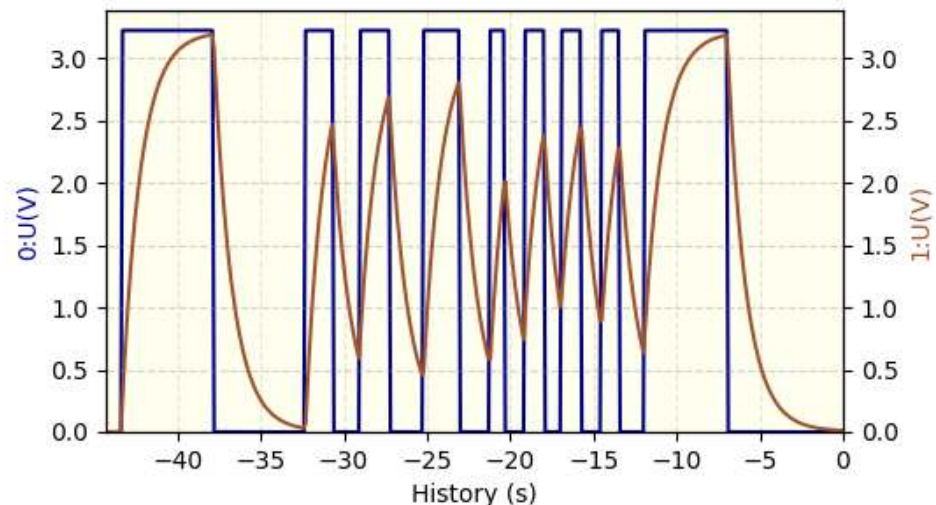
Rechteckspannung an GPIO-Pin durch
Abdecken einer Fotodiode an GPIO-Pin

(analog Hell-Dunkelschaltung mit Kondensator
statt LED; Anzeige der Spannungsverläufe
mit ADS1115 und DataLogger)

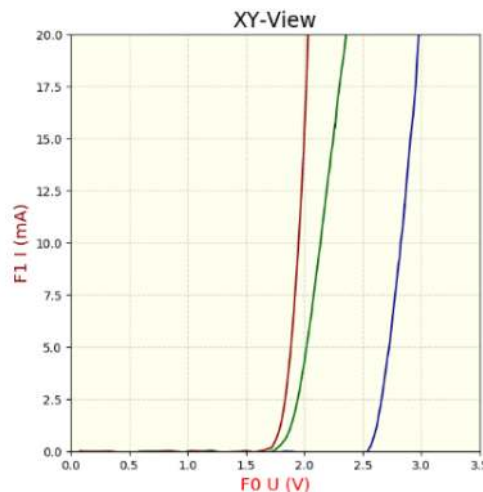
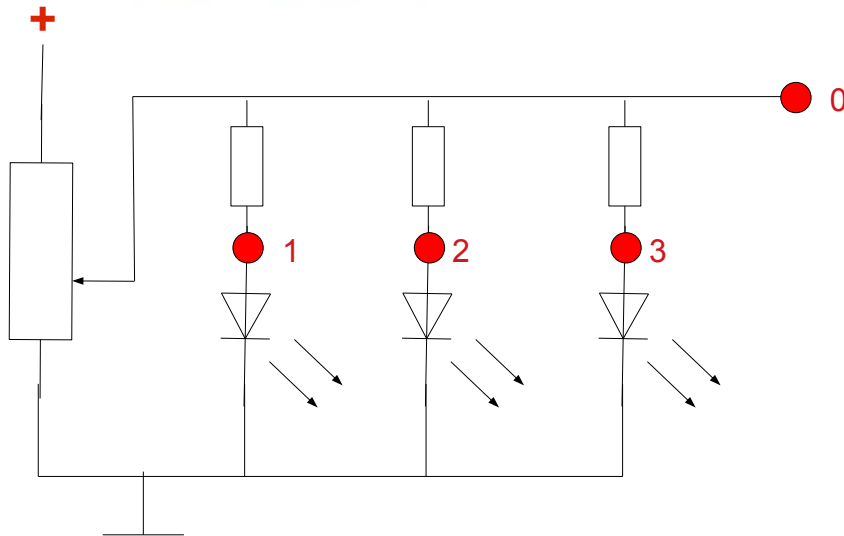


Bauteilwerte: $R1=100k\Omega$, $C1=10\mu F$, $R2=1k\Omega$

Ausgabe
DataLogger



Mehrere Kennlinien



Konfiguration fuer PhyPiDAQ

DeviceFile: ADS1115_Diode.yaml # 4 aktive Kanäle mit Verst. 1

Anwenden von Formeln auf die gemessenen Spannungen
c0 ist Betriebsspannung, c1 - c3 Diodenspannungen
ChanFormula:

- c1 # U Diode c1
- (c0 - c1) / 0.120 # I Diode c1
- c2 # U Diode c2
- (c0 - c2) / 0.100 # I Diode c2
- c3 # U Diode c3
- (c0 - c3) / 0.082 # I Diode c3

ChanLabels: [U, I, U, I, U, I] # Labels für Kanäle
ChanUnits: [V, mA, V, mA, V, mA] # Einheiten
ChanColors: [red, darkred, green, darkgreen, blue, darkblue]

Wertebereiche

ChanLimits:

- [0., 3.5] # U D1
- [0., 10.] # I D1
- [0., 3.5] # U D2
- [0., 10.] # I D2
- [0., 3.5] # U D3
- [0., 10.] # I D3

DisplayModule: DataLogger

Chan2Axes: [0,1,0,1,0,1]

XYmode: true # enable/disable XY-display

xyPlots: # channels to display as x-y graph

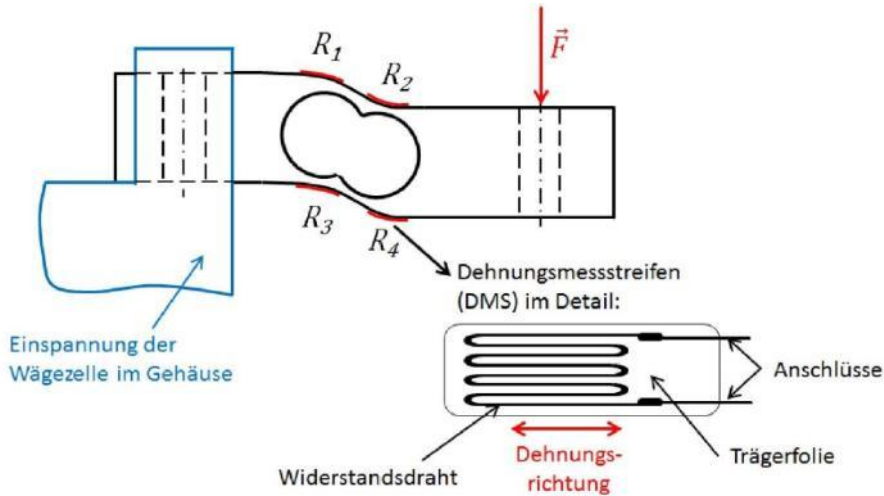
- [0,1]
- [2,3]
- [4,5]

Interval: 0.1

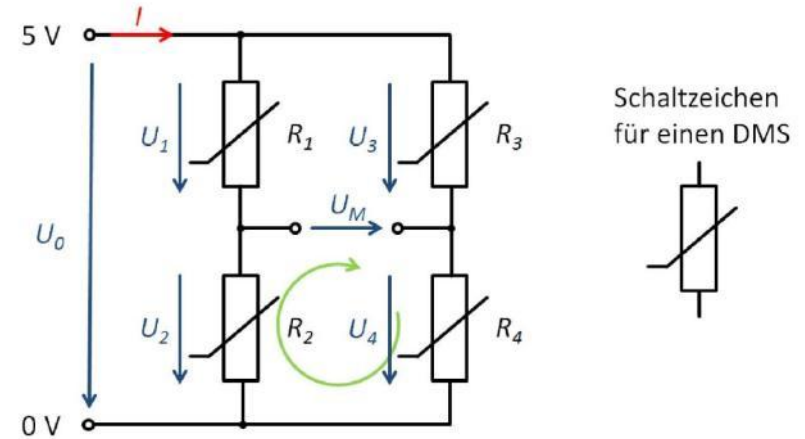
Datennahme-Intervall

Aufbau eines Kraftsensors

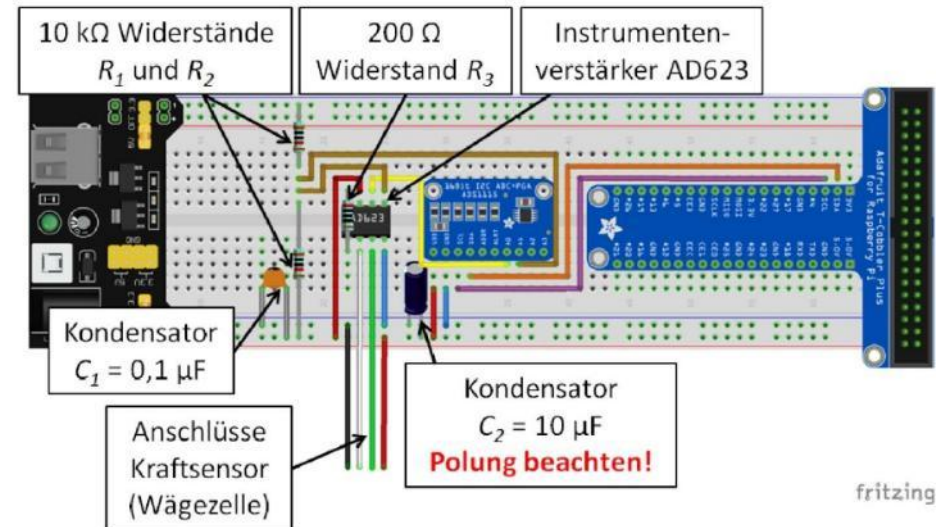
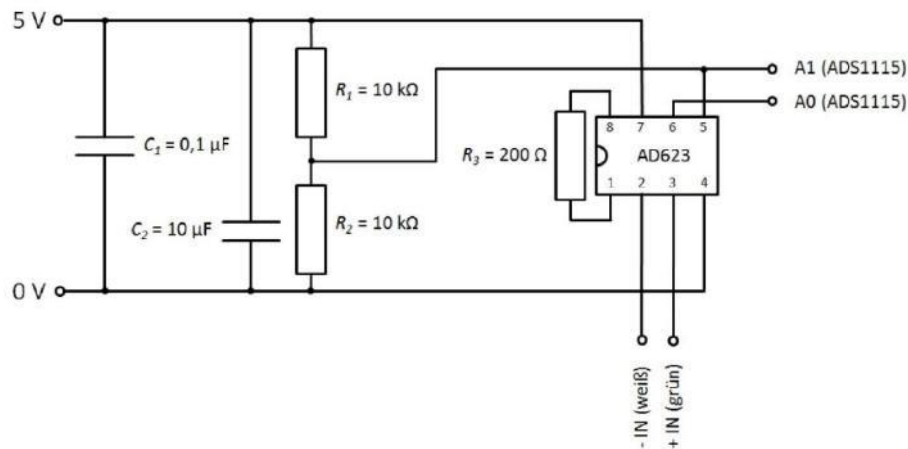
Wägezelle mit Dehnungsmessstreifen



Schaltung der Dehnungsmessstreifen

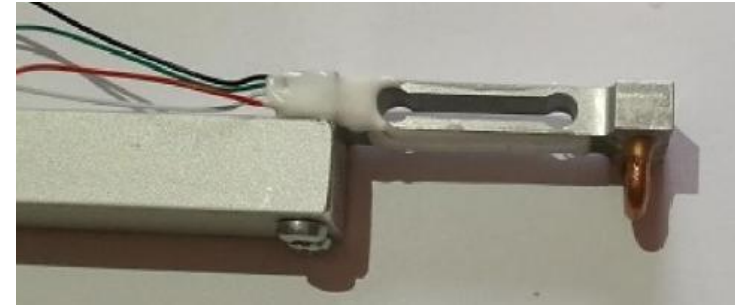


Aufbau mit Instrumentenverstärker

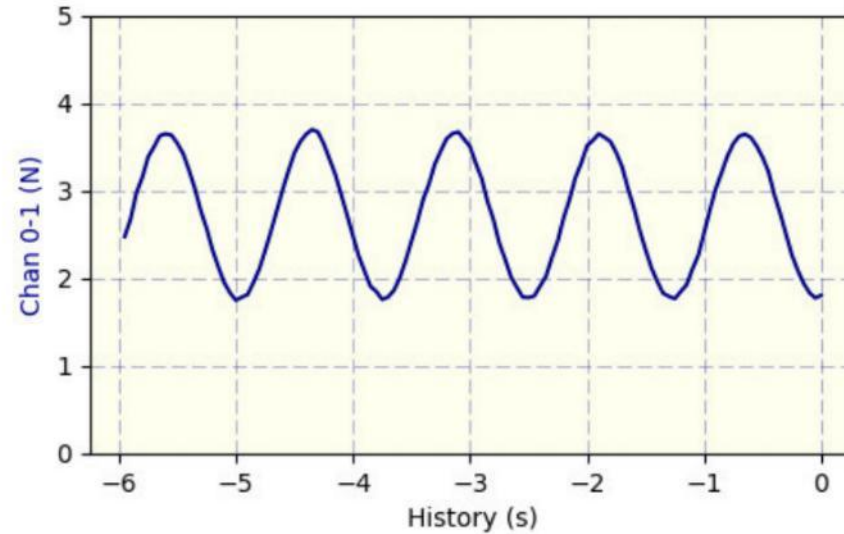


Aufbau des Kraftsensors (2)

Der Selbst-Bau Kraftsensor (Kosten ca. 15,- €)



Federpendel am Kraftsensor (Auslese mit PhyPiDAQ)



Geophon am PicoScope

Mit einem Oszilloskop lassen sich Effektivwerte von Wechsignalen bestimmen – z.B. Lautstärke-Messung

oder – hier - ein „Erdbebensensor“ (Sm-24)



- 200 Werte in 20 ms aufnehmen
- quadratischen Mittelwert bilden
- Effektivwerte mit PhyPiDAQ darstellen

Die Klasse **PSConfig**
erledigt Auslese und Mittelwertbildung

```
# Messung von Effektiv-Werten mit PS2000(A)
DAQModule: PSConfig

PSmodel: '2000'          # PS model 220xA
## PSmodel: '2000a'      # PS model 2x0xB

# channel configuration
picoChannels: [A]
ChanRanges: [0.05]
ChanModes: [AC]
## ChanOffsets: [-1.95, -1.95] # !!! not for A series

sampleTime: 2.0E-02
Nsamples: 200

# trigger
trgActive: false # true to activate
trgChan: A
trgThr: 0.
trgTyp: Rising
trgT0: 4 # set short time-out for A series
        # values<4 lead to readout instabilities

## pretrig: 0.05 # !!! not for A series

# signal generator
# frqSG: 100.E+3 # put 0. do disable
frqSG: 0.

# special flags for PhyPiDAQ
ChanAverages: ['rms'] # 'mean'
```

Gamma-Detektor GDK101



Detektor: 10 PiN-Dioden mit 1cm² Fläche

Betrieb: 5V, interne Spannungsstabilisierung
zur Versorgung der PiN-Dioden

Ausgänge: analog und I²C-Bus

(5V, benötigt Level-Shifter)

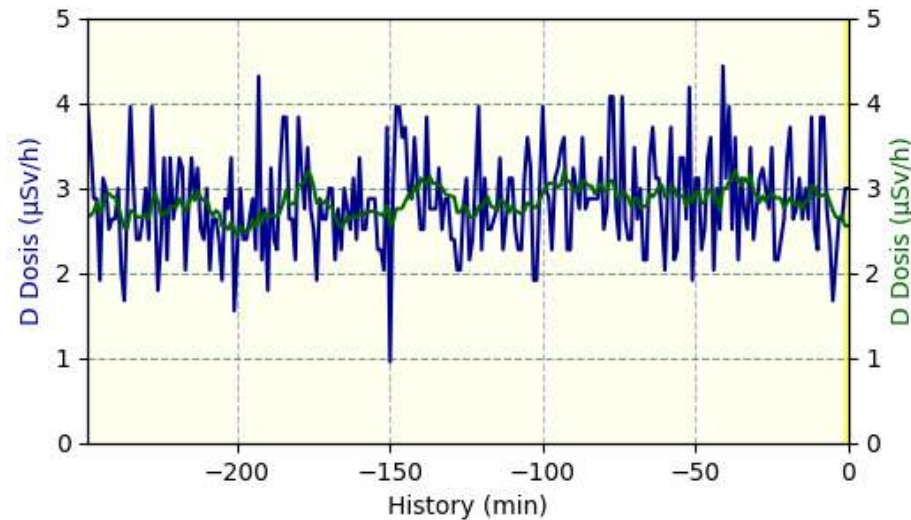
Messbereich: 0.01 – 200 $\mu\text{Sv/h}$
(1 – 1000 cnt/min)

Messmöglichkeiten:

Umgebungsradioaktivität, Rosendünger,
Zigarettenasche, Uranglas, ...

Radon-Zerfallsprodukte (gesammelt z.B. auf
Luftballon) und Abklingrate

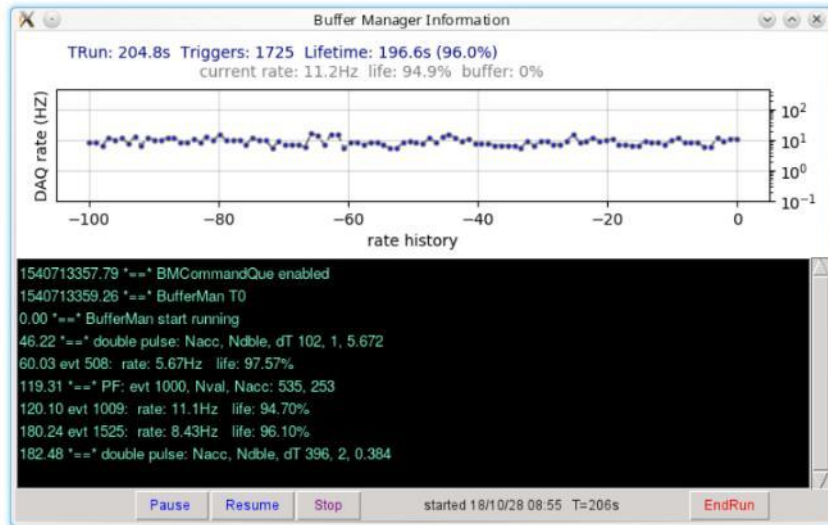
Poisson-Statistik bei radioaktiven Zerfällen



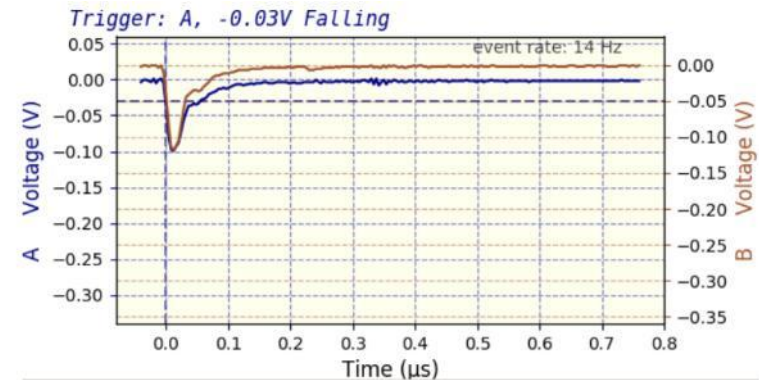
Messung mit Uranglas auf GDK101

Detektor für Kosmische Strahlung mit PicoScope

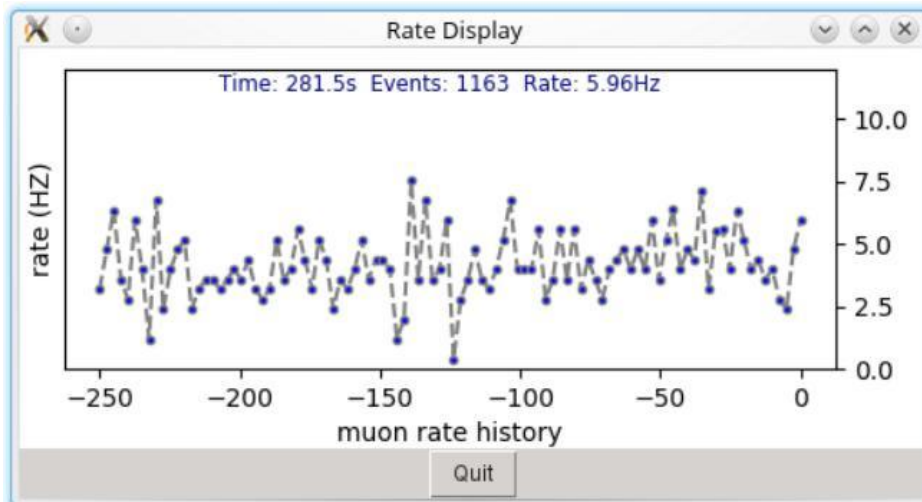
Verlauf der Datennahme



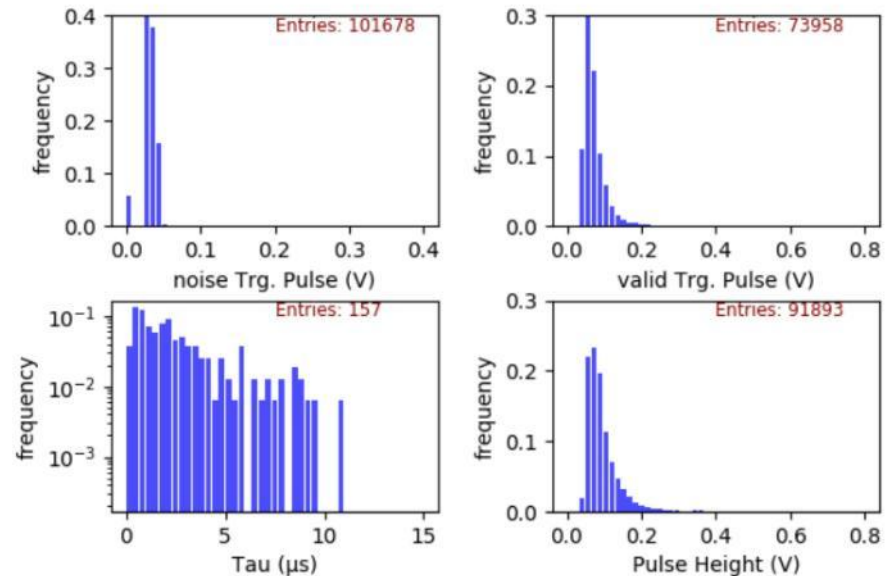
Oszilloskop-Anzeige



Rate der akzeptierten Myonen (Zweierkoinzidenz)

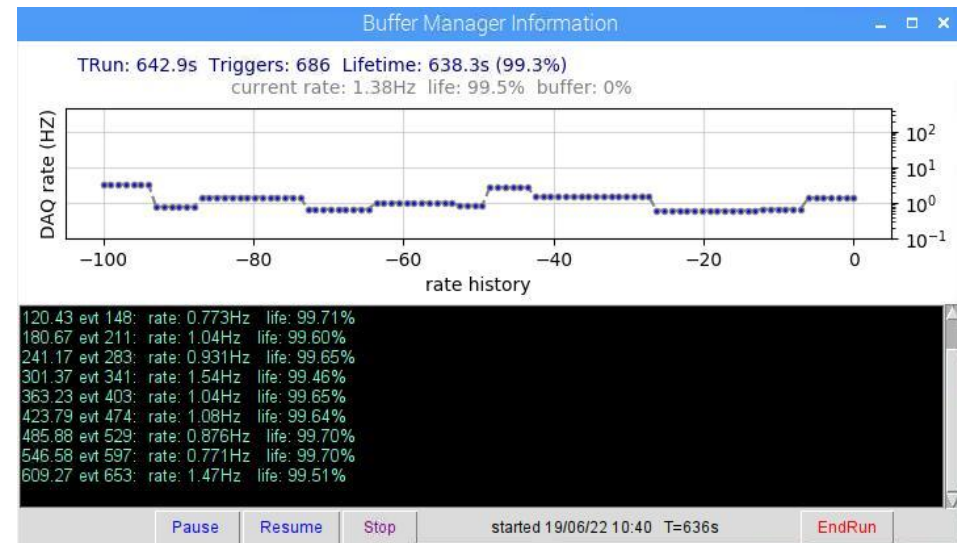
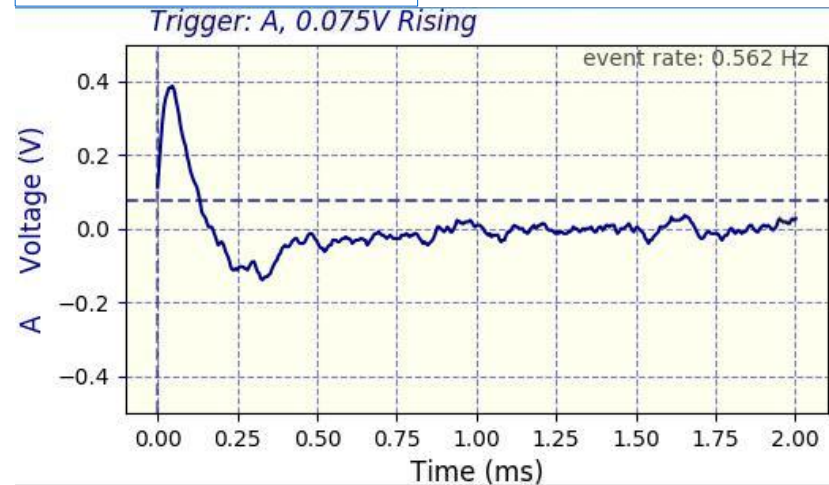


Häufigkeitsverteilungen: Pulshöhen u. Myon-Lebensdauern

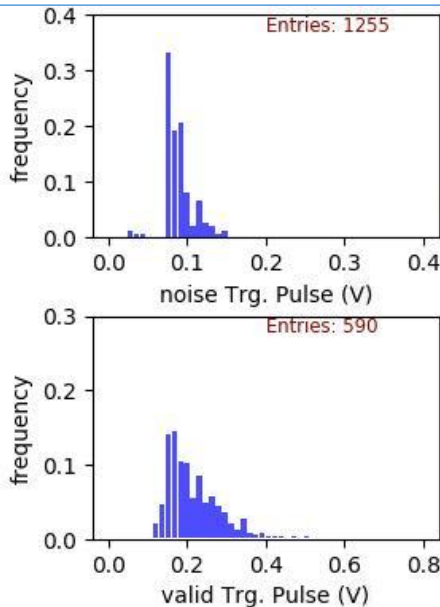


Detektor für Gamma-Strahlung mit PicoScope

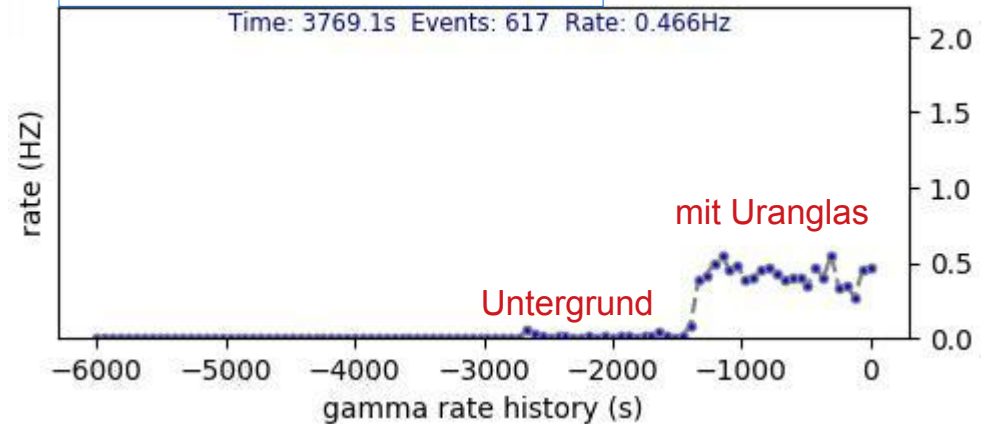
Oszilloskop-Anzeige



Häufigkeitsverteilungen der Pulshöhen



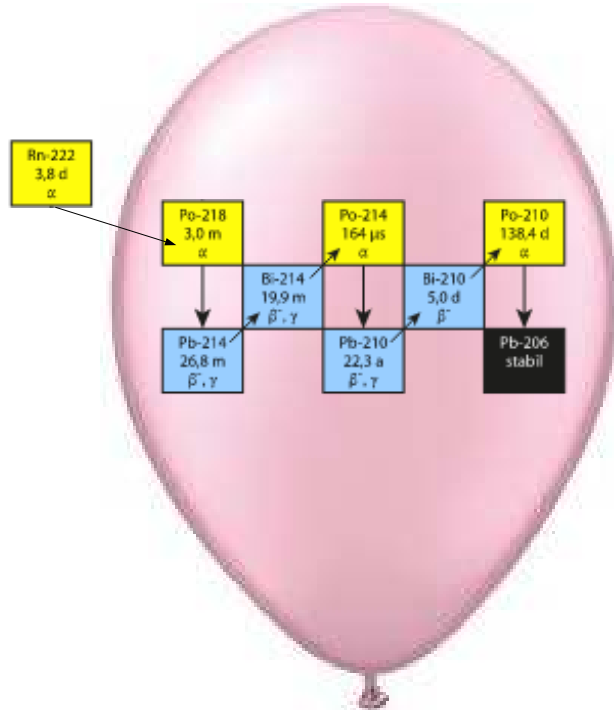
Rate der akzeptierten Pulse



Umwelt-Radioaktivität mit Luftballon und GDK101

siehe Leifi Physik - Versuch zur Umweltradioaktivität

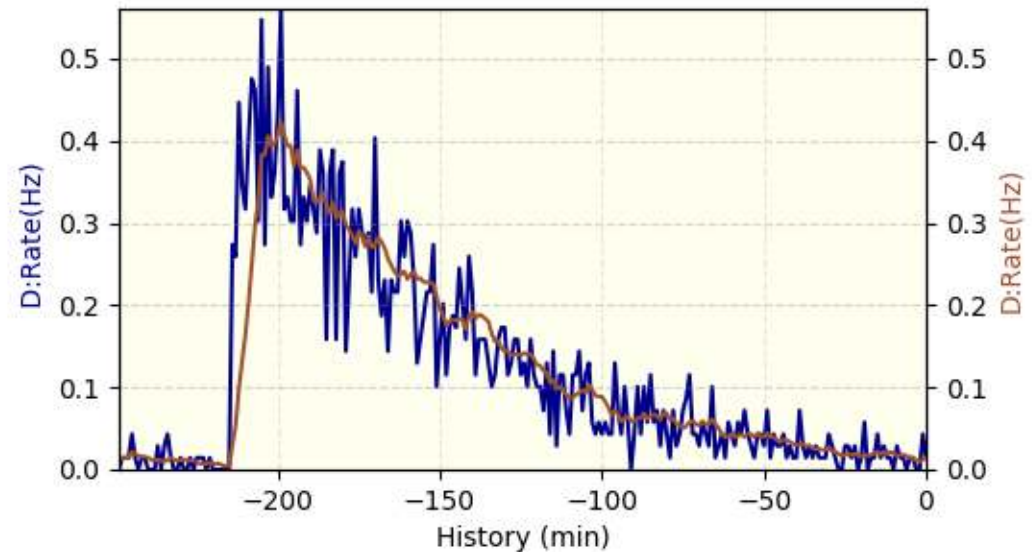
- 1.) Anziehung von ^{222}Rn -Zerfallsprodukten durch elektrostatisch aufgeladenen Luftballon



- 2.) nach ca. 30 min Luft entweichen lassen und Ballon auf den Sensor legen



Messung der γ -Rate mit 1 min. Torzeit

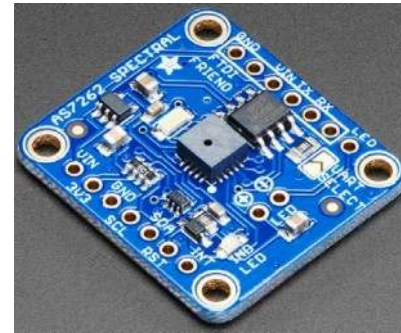


Überlagerung der Zerfälle verschiedener Nuklide,
daher kein reines Exponentialgesetz !

(Eine Auswahl an) Präzisionssensoren

VL53L1X

Abstandssensor
Prinzip Lichtlaufzeit

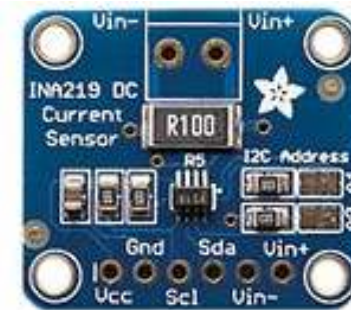


AS7262

Spektralsensor mit 6
Kanälen, je 40 nm breit

GDK101

Gamma-Detektor
10 PIN-Dioden,
1cm² Fläche



INA219

Strom- & Spannungs-
Sensor, 3.2 A, 26 V

MMA7451

Beschleunigungs-
Sensor



SM-24

“Geophon“,
Erdbeben- und
Erschütterungs-
Sensor

bieten viele preiswerte Messmöglichkeiten im Physikunterricht

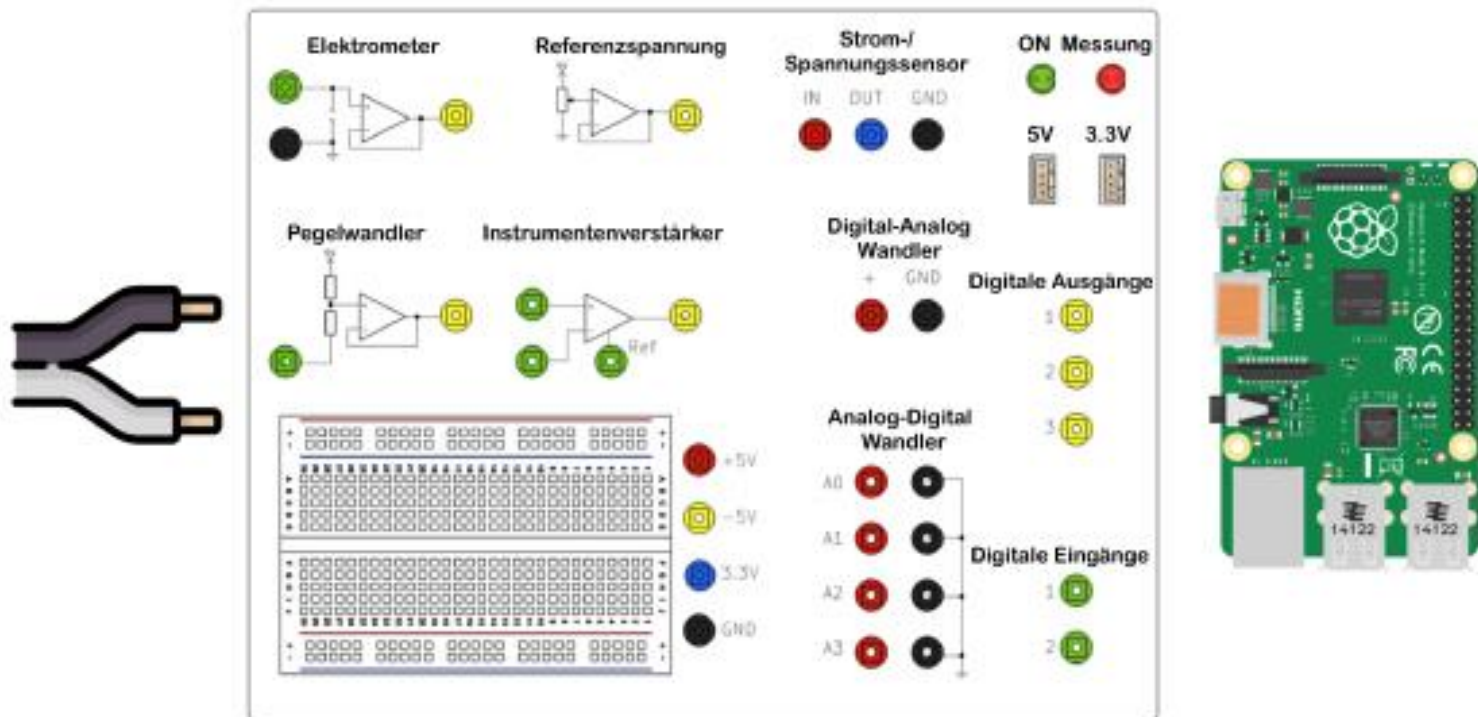
Analoge Signale

Viele physikalische Aufbauten liefern analoge Signale

Einige Beispiele:

- Ladungsmessung am Kondensator
- Photostrom
- Hall-Spannung
- Kennlinien elektrischer Bauteile
- ...

→ benötigen geeignete Vorverstärker und Pegelanpassungen



Analogplatine, Bachelor-Arbeit Dominik Braig, KIT Jan. 2020

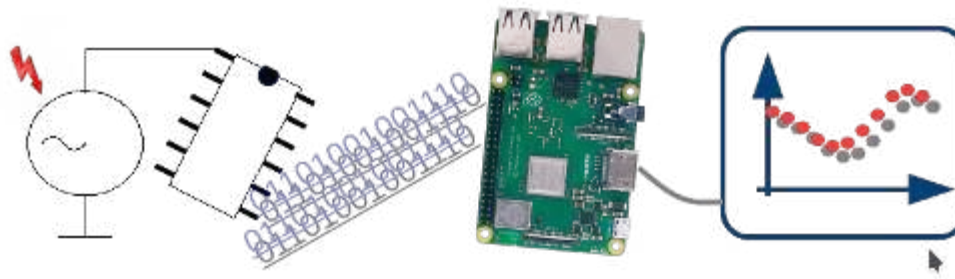
Links

- Masterarbeit von Moritz Aupperle:
Konzeption und Gestaltung eines digitalen Messwertefassungssystem für den Physikunterricht

<http://ekp-invenio.physik.uni-karlsruhe.de/record/49063>



- Digitales Messen im Physikunterricht mit Raspberry Pi
<https://github.com/GuenterQuast/PhyPiDAQ>



Weitere Projekte der Gruppe:

- Auslese von PicoScope USB-Oszilloskopen
<https://github.com/GuenterQuast/picoDAQ>
- Auslese von Detektoren für Kosmische Strahlung
<https://github.com/GuenterQuast/picoCosmo>
- Netzwerk Teilchenwelt
<http://www.teilchenwelt.de>



Anhang 1: Installation

Installation des Betriebssystems auf dem Raspberry Pi:

einfachste Möglichkeit „NOOBS“:

<https://www.raspberrypi.org/downloads/noobs/>

Installation von PhyPiDAQ:

Raspberry Pi muss mit dem Internet verbunden sein !

- Anmelden als Nutzer „pi“
- Herunterladen des Pakets PhyPiDAQ

```
mkdir ~/git
```

```
cd ~/git
```

```
git clone https://github.com/GuenterQuast/PhyPiDAQ
```

- Installation aller Abhängigkeiten

```
cd ~/PhyPiDAQ
```

```
git pull
```

```
./installlibs.sh
```

(die mittlere Zeile dient dazu, eine bereits vorhandene Installation zu aktualisieren)

- Aufsetzen eines Arbeitsverzeichnis

```
./install_user.sh <Verzeichnis>
```

wenn kein Verzeichnis angegeben wird, ist die Vorgabe `/home/pi/PhyPi`

Anhang 2: Die Konfigurationsdatei

```
# -- Konfigurations-Optionen fuer PhyPiDAQ
DeviceFile: config/ADS1115Config.yaml # 16 bit ADC, I2C bus

# -- Konfigurationsoptionen fuer Kanaele
## Meta-Daten fuer jeden Kanal
ChanLabels: [U, U] # Namen
ChanUnits: [V, V] # Einheiten
ChanColors: [darkblue, sienna] # Farbzurordnung in der Anzeige

## ggf. werden hier die Informationen aus der Geraete-Konfiguration ueberschrieben
#ChanLimits:
# - [0., 1.] # chan 0
# - [0., 1.] # chan 1
# - [0., 1.] # chan 2

## ggf. Kalibration der Rohmessungen
#ChanCalib:
# - null oder - <Faktor> or - [ [ <wahre Werte> ], [ <Rohwerte> ] ]
# - 1. # chan0: ein einfacher Faktor fuer Kanal 0
# - [ [0.,1.], [0., 1.] ] # chan1: Interpolation [wahr]([roh] )
# - null # chan2: Keine Kalibration

## Formel auf Werte anwenden
#ChanFormula:
# - c0 + c1 # chan0 = Summe von Kanal 0 und 1
# - c1 # chan1 := Kanal 1 (Keine Aenderung)
# - null # chan2 : Keine Formel
```

Zeichen nach ,#' werden ignoriert;
,#' dient auch zum Auskommentieren
von Befehlen

Anhang 2: Die Konfigurationsdatei (2)

```
# -- Konfiguration der grafischen Anzeige
#
Interval: 0.1          # Datennahme-Intervall in Sekunden
#NHHistoryPoints: 120  # Anzahl Datenpunkte im Verlaufspuffer (Vorgabe 120)
DisplayModule: DataLogger  # zeitlicher Verlauf der Messgroessen
# DisplayModule: DataGraphs  # text, Balkendiagramm, zeitlicher Verlauf und xy-Darstellung
#Title: Demo           # Titel fuer die Anzeige
## falls mehr als zwei Kanaele aktiv sind:
Chan2Axes: [0, 1, 0]    # Kanal auf linker(0) oder rechter(1) Achse
                        # Voreinstellung [0, 1, 1, ...]
XYmode:   false         # XY-Darstellung ein/aus
## falls mehr als zwei Kanaele aktiv sind:
#xyPlots:   # Paare von Kanaelen als xy-Grafik
# - [0, 1]   # x: Kanal 0, y: Kanal 1
# - [0, 2]   # x: Kanal 0, y: Kanal 2 (falls vorhanden)
# - [2, 3]   # Voreinstellung [0,1], [0,2], ..., [0, n-1] bei n aktiven Kanaelen

#
# -- start in running or paused mode
# startActive: true  # start in running mode
```

Anhang 2: Die Konfigurationsdatei (3)

```
# -- Konfiguration fuer Ausgabe in Dateien
#
# Name der Ausgabedatei im CSV-Format
#DataFile:  testfile.csv    # Dateiname
DataFile:  null             # null falls keine Ausgabe gewuenscht
#CSVseparator: ';'         # Feld-Trenner auf ';' setzen, Vorgabe ist ','

# Speicherung der letzten NHistoryPoints Datenpunkte
#bufferData: PhyPiData     # Dateiname für (optionale) Speicherung
#bufferData: null          # null zum Ausschalten; Voreinstellung: Datei PhyPiData.dat

# Ausgabe in Linux fifo (pipe) zum Senden von Daten an andere Prozesse
DAQfifo: null
#DAQfifo: PhyPiDAQ.fifo
```


Anhang 2: Die Konfigurationsdatei (4)

Zur Zeit unterstützte Sensoren:

```
DeviceFile: config/ADS1115Config.yaml    # 16 bit ADC, I2C bus
#DeviceFile: config/MCP3008Config.yaml    # 10 bit ADC, SPI-Bus
#DeviceFile: config/MCP3208Config.yaml    # 12 bit ADC, SPI-Bus
#DeviceFile: config/groveADCCConfig.yaml  # 12 bit ADC auf Grove RPI Shield
#DeviceFile: config/PSConfig.yaml         # PicoTechnology USB-Oszilloskop
#DeviceFile: config/MAX31865Config.yaml   # pt100 Temperatursensor
#DeviceFile: config/GPIOCCount.yaml       # Frequenzzähler
#DeviceFile: config/DS18B20Config.yaml    # digitaler Temperatursensor
#DeviceFile: config/MAX31855Config.yaml   # Thermoelement
#DeviceFile: config/BMP180Config.yaml     # Druck-/Temperatursensor
#DeviceFile: config/INA219Config.yaml     # Strom-/Spannungssensor
#DeviceFile: config/MMA8451Config.yaml    # Beschleunigungssensor
#DeviceFile: config/VL53LxConfig.yaml     # Abstandssensor
## Beispiel für die Verwendung mehrerer Sensoren:
#DeviceFile: [config/ADS1115Config.yaml, config/GPIOCCount.yaml]
## Demo options:
#DeviceFile: ToyDataConfig.yaml           # simulierte Daten
#DeviceFile: config/ReplayConfig.yaml     # Daten aus Datei
```

Anhang 3: Gerätekonfiguration

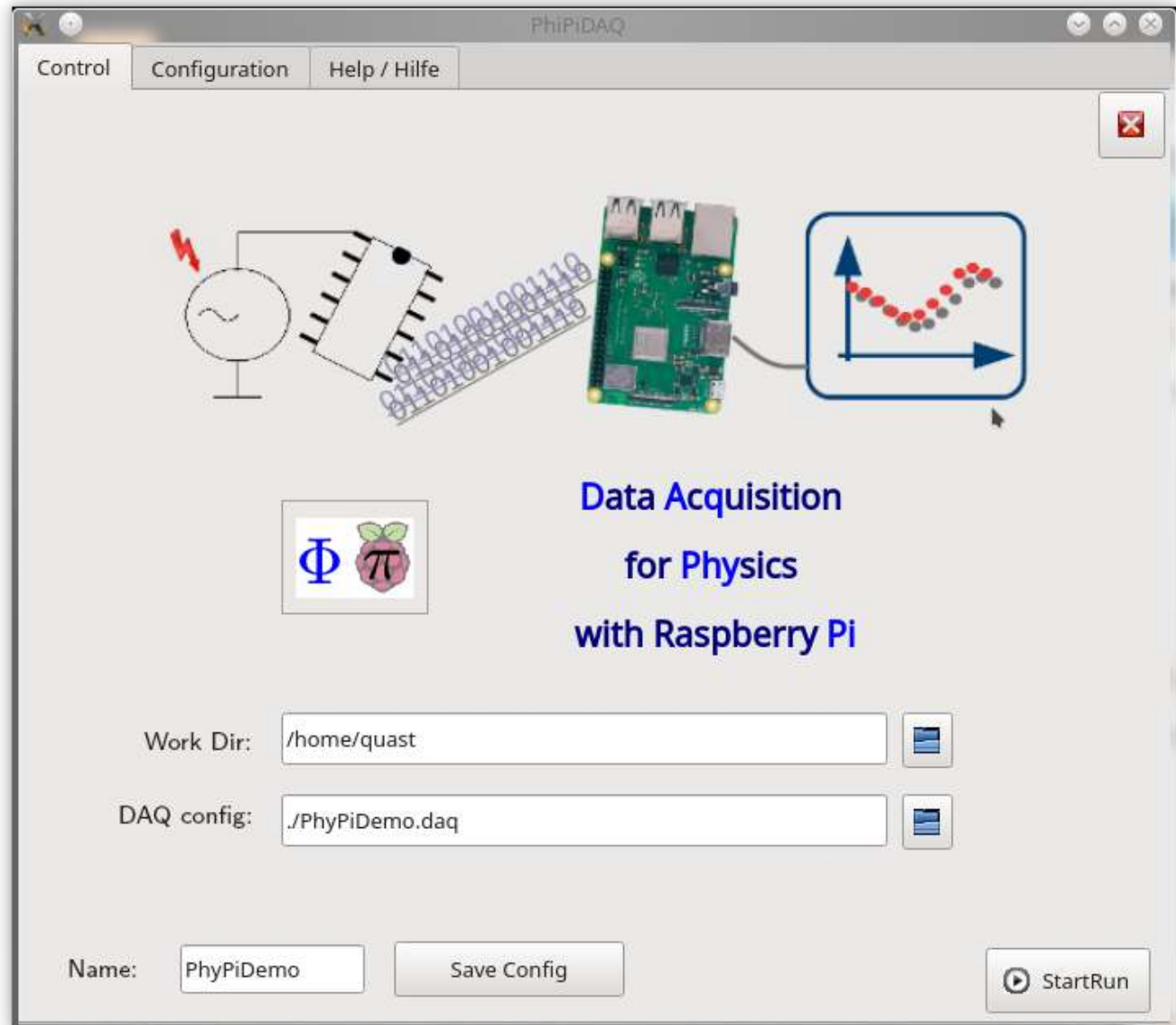
Beispiel einer (komplexen) Gerätekonfiguration für 16-Bit ADC mit Vorverstärkung

```
# Beispiel einer Konfiguration fuer den Analog-Digital-Wandler ADS1115
DAQModule: ADS1115Config # relevantes phypidaq-Modul
ADCChannels: [0, 3]      # aktive ADC-Kanaele
                        # moegliche Werte: 0, 1, 2, 3
                        # in differentiellm Modus:
                        #   - 0 = ADCChannel 0
                        #       minus ADCChannel 1
                        #   - 1 = ADCChannel 0
                        #       minus ADCChannel 3
                        #   - 2 = ADCChannel 1
                        #       minus ADCChannel 3
                        #   - 3 = ADCChannel 2
                        #       minus ADCChannel 3
DifModeChan: [true, true] # differentiellen Modus einschalten
Gain: [2/3, 2/3]          # programmierbarer Verstaerkungsfaktor
                        # moegliche Werte:
                        #   - 2/3 = +/-6.144V
                        #   - 1 = +/-4.096V
                        #   - 2 = +/-2.048V
                        #   - 4 = +/-1.024V
                        #   - 8 = +/-0.512V
                        #   - 16 = +/-0.256V
sampleRate: 860           # programmierbare Datenrate des ADS1115
                        # moegliche Werte:
                        #   8, 16, 32, 64, 128, 250, 475, 860
```

Anhang 4: Grafische Oberfläche

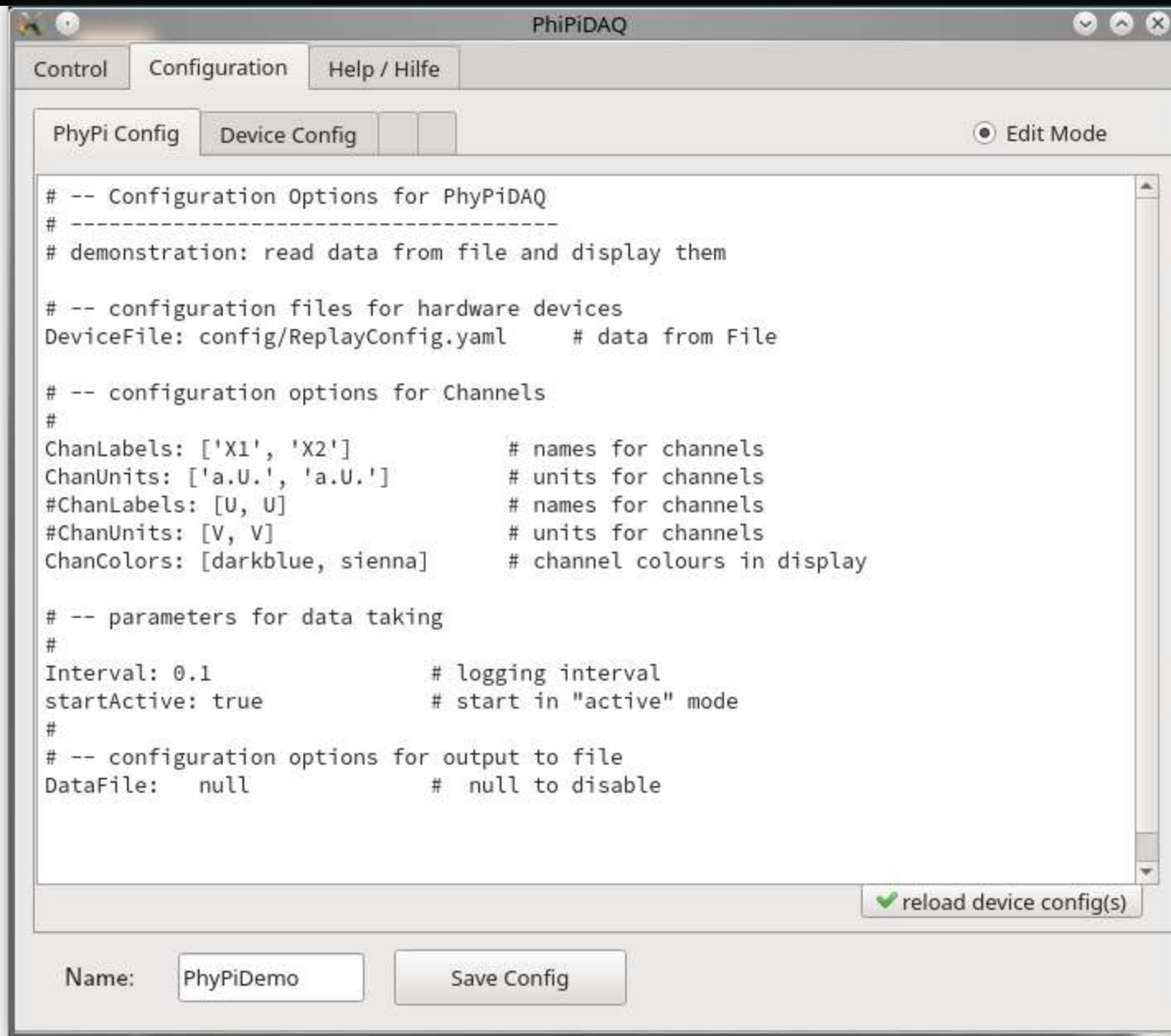
Grafische Oberfläche zur Verwaltung und Erstellung der Konfigurationen

python Code
phypi.py

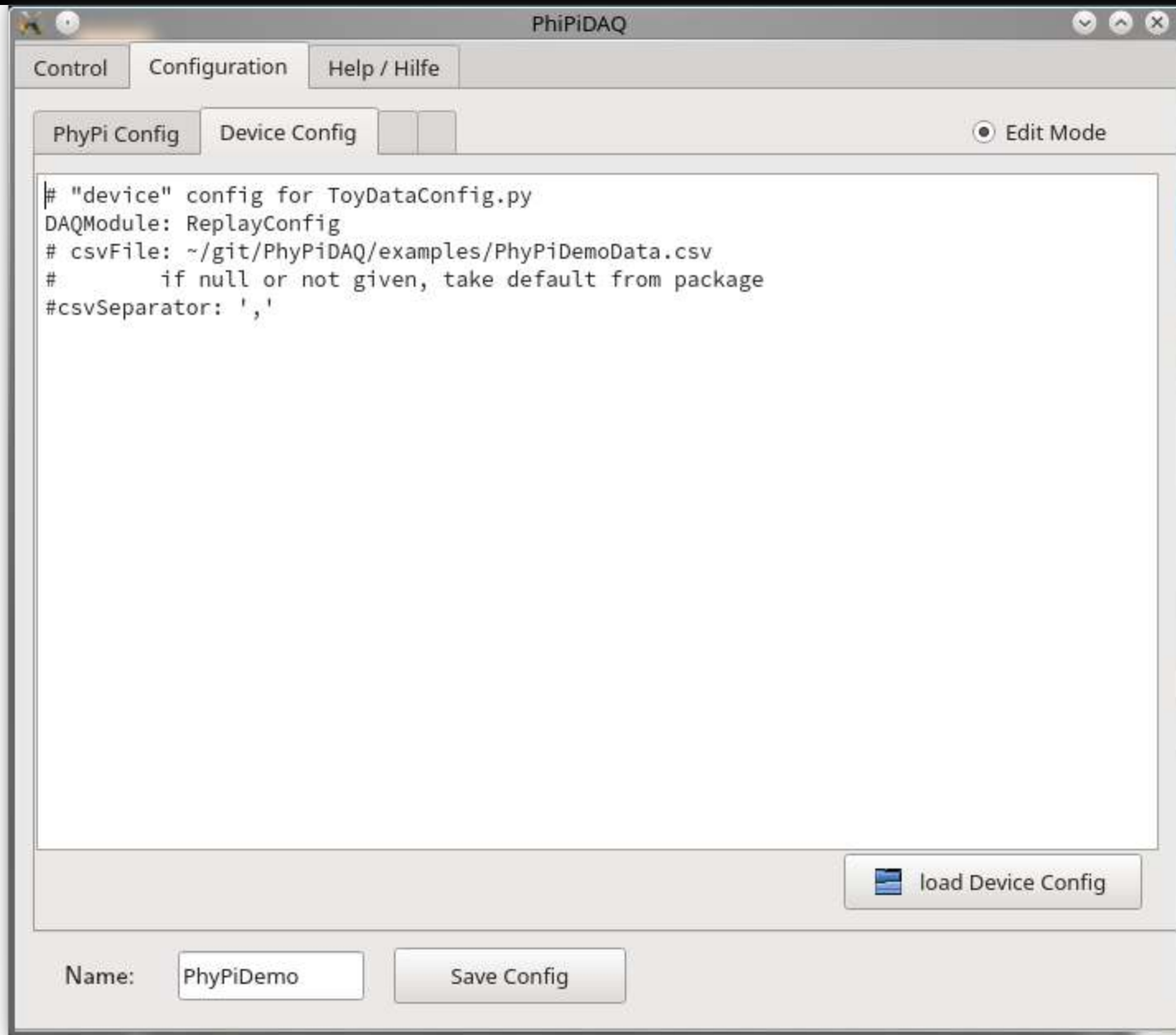


Klick auf StartRun führt run_phypi.py mit der erstellten Konfiguration aus

Anhang 4: Grafische Oberfläche (2)



Anhang 4: Grafische Oberfläche (3)



Anhang 5: Datennahme mit python-Code (2)

Beispiel

`display_analog2.py`

Code in PhyPiDAQ ist so strukturiert, dass die Komponenten auch leicht in eigenen Code eingebunden werden können

→ Einführung in die
textuelle Programmierung

```
#!/usr/bin/env python3
'''read_analog.py
    this script illustrates the general usage of package phypidaq
    prints data read from an analog channel
'''
import time, numpy as np
# import module controlling readout device
from phypidaq.ADS1115Config import *
# create an instance of the device
device = ADS1115Config()
# initialize the device
device.init()
# reserve space for data (here only one channel)
dat = np.array([0.])
# read-out interval in s
dt = 1.
# start time
T0 = time.time()
print(' starting readout,      type <ctrl-C> to stop')
# readout loop, stop with <ctrl>-C
while True:
    device.acquireData(dat)
    dT = time.time() - T0
    print('%0.2g, %0.4g' %(dT, dat) )
    time.sleep(dt)
```

Anhang 5: Datennahme mit python-Code (2)

Datennahme mit grafischer Ausgabe

Beispiel

read_analog.py

```
#!/usr/bin/env python3
import time, numpy as np
from phypidaq.ADS1115Config import *
from phypidaq.Display import *
# create device and display ...
device = ADS1115Config( {'ADCCChannels': [0,1]} ) # channels 0 and 1
# dictionary with graphics options
ddict = {'NChannels': 2, 'XYmode': False} # configuration options
display = Display( interval=0.1, confdict=ddict) # display 2 channels
device.init()
display.init()
dat = np.array([0., 0.]) # reserve space for data (two channels)

print(' starting readout,      type <ctrl-C> to stop')
T0 = time.time() # start time
# readout loop, stop with <ctrl>-C
try:
    while True:
        device.acquireData(dat)
        dT = time.time() - T0
        print('%.2g, %.4g %.4g' %(dT, dat[0], dat[1]) )
        display.show(dat)
except KeyboardInterrupt:
    print('ctrl-C received - ending')
    device.closeDevice()
    display.close()
```